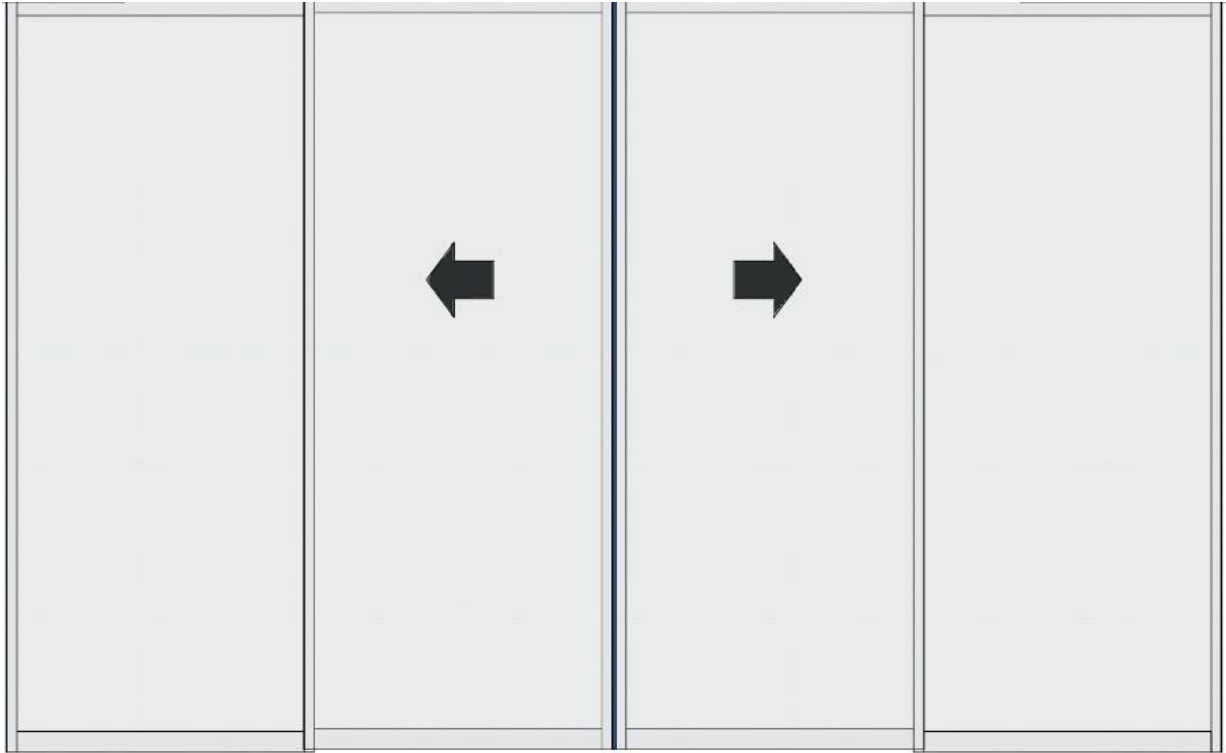


OTOMATİK KAPI

Index / İçindekiler

1	TR	OTOMATİK KAPI Teknik Şartnamesi	1-2
2	EN	AUTOMATIC DOOR Technical Specifications	3-4



OTOMATİK KAPILAR TEKNİK ŞARTNAMESİ

1- Mekanizma Özellikleri

- 1-1. Kapıların hareketini sağlayan kayış sistemi, endüstriyel kullanıma uygun DC Tip, 100W gücünde, yoğun kullanıma uygun, 2 yıl garantili redüktörlü motor ile çalıştırılacaktır
- 1-2. Mekanizmanın çalışma gerilimi 230V.(A.C.) 50Hz olup voltaj değişimlerine karşı %10 tolerans gösterecektir
- 1-3. Kapı sistemi -15 ile +50 c derece ortam sıcaklığında çalışmaya uygun olacaktır.
- 1-4. Kapıların kapalı ve elektronik kilitli kalmaması için Dijital- Mekanik Selektör vasıtasıyla kapalı (devre dışı), otomatik (bütün sistem devrede), açık (kapı açık durumda), tek yönlü (hareket ünitesi tek yönlü devrede), gece (dışarıdan kilitli içeriden düğme ile çalışabilir durumda), yarı açık (%50) gibi fonksiyonlar içerecektir.
- 1-5. Kontrol kartı üzerinde bulunan LCD ekran ile olay bir şekilde programlanabilir olmalıdır.
- 1-6. Mekanizmadaki herhangi bir arıza kontrol kartı üzerindeki LCD ekrandan görülebilmelidir
- 1-7. Ayarlanabilen tork seçeneği ile engel tanıma özelliğine sahip olmalıdır. Engel ile karşılaştığında kapının açılmasını ve engel geçene kadar kontrol etmesi sağlanmalıdır.
- 1-8. Mikroişlemci ünitesi, radar ve fotosel arızası, kayış gevşeme ve kopma durumu ile aşırı yük ve kanatların açılıp kapanırken herhangi bir engelle karşılaşması halinde mekanizma üzerinde bulunan göstergeler, arızayı ve yerini belirleyecektir. Mekanizma devreye girdiğinde otomatik olarak açma-kapama mesafelerini tayin edecektir.
- 1-9. Mekanizma fren ve yavaş hareket alanları (5 ile 50 cm arasında) ayarlanabilecektir.
- 1-10. Kapının kapanma ve açılma güçleri ile açılma ve kapanma hızları birbirinden bağımsız olarak ayarlanabilecektir. Bu sayede kapı kapanırken herhangi bir engelle karşılaşması durumunda zarar vermeden otomatik olarak açılabilir.
- 1-11. Kapı mekanizması, çarpma sonucu hareketli kanatların raydan çıkmasını önleyecek üçtekerli tekerlek taşıyıcısı sistemine sahip olmalıdır. Tekerleğin üzerinde hareket ettiği ray aşındığı zaman değiştirilebilir.
- 1-12. Mekanizmaya arıza veya bakım durumunda kolay müdahale edilebilmesi için mekanizma kapağı üstten tırnaklı olarak yerleştirilmiş olup aletsiz bir şekilde açılacaktır
- 1-13. Mekanizma içerisinde elektrik kesilmelerinde kapıyı açacak iki adet akü sistemi bulunacaktır. Aküler kapıyı ortalama 30-150 kez açıp kapatabilecektir.
- 1-14. Kapı kanatları üzerinde infrared fotosel(ler) veya perde emniyetli fotosel kullanıldığından, kapı kapanırken araya bir engel girmesi durumunda kapı otomatik olarak geri açılacak ve engel ortadan kalkıncaya kadar kapanmayacak şekilde çalışacaktır.
- 1-15. Kapı mekanizması enerji bloğu topraklama hattına sahip olacaktır.

2- Genel Özellikler

- 2-1. Taşıma kapasitesi Çift kanatlı sistem için 120 + 120 kg. olmalıdır. Tek kanat sistem için 150 kg. olmalıdır.
- 2-2. Kapıların açılma hızı kapanma hızından yüksek olmalıdır. Kapı açık kalma süresi, kanat açılma ve kapanma hızı; selektör vasıtasıyla ayarlanabilecek, ayarlanan açık kalma süresi 0-90 sn arasında olacaktır.
- 2-3. Elektrik kesilmelerinde hareketli kanatlar el ile açılabilir. Kanatlar sıkışma Emniyeti Sistemine sahip olmalı ve hassasiyeti hızı, frenleme hızı ve mesafesi ayarlanabilir olmalıdır.
- 2-4. Tekerleklerin yürüdüğü ray ana taşıyıcı profilden bağımsız olmalı ve sesi engellemek amacı ile altında lastik conta bulunmalıdır.
- 2-5. Yan kapaklar plastik olmalıdır.
- 2-6. Mekanizma üst menteşe lastiği sayesinde 120 dereceden fazla açılabilir ve içeriye herhangi bir toz ve su geçişini engellemelidir.
- 2-7. Kapı içten ve dıştan birer adet mikrodalga radar ile harekete geçecektir. Radarlar dış hava şartlarından etkilenmeyecek; algılama mesafesi ayarları kontrol edilerek değiştirilebilir olacak; hem canlı hem de cansız nesnelerin (bagaj, alış-veriş arabaları, sedye ve tekerlekli sandalyeler, vb.) hareketini algılayacak; kapının önünde hareketsiz duran kişileri algılamayacaktır.
- 2-8. Sistemin, her iki yönde radar, el ve diz butonu, uzaktan kumanda, geçiş kontrol sistemi (Access) kontrol sistemleri, şifreli buton, yaklaşım tesirli (proximity) kart ve tag ile çalışmaya uygun olmalıdır.
- 2-9. Gerektiğinde kumanda ile kontrolü sağlayacak radyo alıcı ünitesi bulunmalıdır.
- 2-10. Acil durum giriş ve çıkış ikazları olmalıdır.
- 2-11. Kapı bütün ayarları tek tuş ile otomatik olarak yapabilmelidir.
- 2-12. Fonksiyon seçme anahtarı manyetik bir anahtar ile kullanıma özel hale getirilebilmelidir.
- 2-13. Mekanizmada hava perdesi takılabilmesi için kapı durum çıkışları olmalıdır.

TECHNICAL SPECIFICATIONS OF AUTOMATIC DOOR

1- MECHANISM

- 1-1. Operating voltage is 230V. (A.C.) 50Hz by 10% tolerance for voltage deviations.
- 1-2. Motor type to be used should be 24V DC, 100 W with noise-free operating capability.
- 1-3. Bearing capacity: 120 + 120 kg for double-leaf system and 150 kg for single-leaf system.
- 1-4. It should be suitable to operate at an ambient temperature of -15 and +50°C.
- 1-5. Digital display on the control card should allow adjusting the parameter settings easily.
- 1-6. It should feature obstacle recognition by means of adjustable torque option. When it encounters with an obstacle, it should ensure the door is opened and keep control until the obstacle goes off.
- 1-7. Internal radar, external radar, safety photocell and digital function selector switch and encoder cables should be socket type and easily connectable to the control card by means of socket easily. Sockets of the internal radar and external radar should be compliant with double-contact radars (with safety photocell).
- 1-8. Digital position selector switch should have five operating modes for the door, i.e. on, off, single-way output, partial opening and automatic and, if required, reset the door. It should have key lock to prevent use of the door by unauthorized persons.
- 1-9. Any failure of the mechanism should be displayed as failure code on the digital display on the control card. Any failure of radar, safety photocell, button, mains voltage and battery as well as mechanical jamming should be displayed by failure warning LED on the digital position selector switch.
- 1-10. When opening and closing, acceleration and deceleration distances should be adjustable.
- 1-11. Opening and closing speeds should be adjustable independently. Opening speed of the wings should be higher than the closing speed. Door remaining open, wing opening and closing speeds should be adjustable.
- 1-12. In case of power failure, battery system to open the door should optionally be connected.
- 1-13. Moving wings should be manually opened in case of power failure.
- 1-14. In case of emergency exit, the wings should allow opening after manually pushing at a force of 4-5 kg.

1-15. Torque should be adjustable.

1-16. System should be suitable to work on both directions with radar, hand and knee button, card reader and hand approach sensor.

1-17. Fire alarm should be connectable to the system. When the fire alarm operates, the wings should open and remain so.

1-18. In case of use by button, it should, if required, allow canceling automatic operation and ensure opening and closing by each button command respectively.

1-19. In order to cut off air circulation by control card, two doors built in sequence should be able to operate in synchronously with each other.

1-20. It should be compliant to operate with toroid transformer .

1-21. It should allow connecting solenoid key (electric key). It should have three-wheel bearing system to prevent the moving wings from derailing as a result of impact.

1-22. Rail on which the wheels run should be independent of the rail mechanism and replaceable in case of wear overtime. The rail should have seal under it to prevent its contact with the mechanism to ensure noise-free operation. For easily intervention and easy opening of the mechanism cover in case of failure or maintenance, the side covers should have teeth and the mechanism cover should be closed by engaging with these teeth.